

Spiele für den Linearzeit μ -Kalkül

Christian Dax

Betreuer: Dr. Martin Lange

Kurzer Rückblick

Definition (μTL)

$$\varphi ::= a \mid X \mid \varphi \vee \varphi \mid \varphi \wedge \varphi \mid O\varphi \mid \mu X.\varphi \mid \nu X.\varphi$$

Example

- $\nu X.a \wedge OOX$ (an jd. 2. Stelle gilt a)
- $\mu X.a \vee OX$ (finally a)

Wort-Spiel mit Bsp.

Definition (Wort-Spiel)

- Start: $w \vdash \varphi$
- Regeln:

$$(\vee) \frac{w \vdash \varphi_0 \vee \varphi_1}{w \vdash \varphi_k} \quad \exists$$

$$(\wedge) \frac{w \vdash \varphi_0 \wedge \varphi_1}{w \vdash \varphi_k} \quad \forall$$

$$(\mu) \frac{w \vdash \mu X. \varphi}{w \vdash X}$$

$$(\nu) \frac{w \vdash \nu X. \varphi}{w \vdash X}$$

$$(O) \frac{w \vdash O\varphi}{w^1 \vdash \varphi}$$

$$(X) \frac{w \vdash X}{w \vdash fb(\varphi)}$$

Wort-Spiel mit Bsp.

Definition

- Wer gewinnt die Partie?

Spieler \exists gewinnt:

- 1 Partie endet mit $aw \vdash a$
- 2 ∞ -Partie: äußerste der ∞ -Vars ist νX .

Spieler \forall gewinnt:

- 3 Partie endet mit $aw \vdash b$
- 4 ∞ -Partie: äußerste der ∞ -Vars ist μX .

Lemma

\exists gewinnt *gdw.* $w \models \varphi$

Example

$$\begin{array}{c}
 \frac{(ab)^\omega \vdash \mu Y. \nu X. (a \vee OOX) \wedge (b \vee OY)}{abab \dots \vdash Y} \\
 \frac{abab \dots \vdash \nu X. (a \vee OOX) \wedge (b \vee OY)}{abab \dots \vdash X} \\
 \frac{abab \dots \vdash (a \vee OOX) \wedge (b \vee OY)}{abab \dots \vdash (b \vee OY)} \forall \\
 \frac{abab \dots \vdash (b \vee OY)}{abab \dots \vdash \mathbf{OY}} \exists \\
 \frac{abab \dots \vdash \mathbf{OY}}{bab \dots \vdash Y} \\
 \frac{bab \dots \vdash \nu X. (a \vee OOX) \wedge (b \vee OY)}{bab \dots \vdash X} \\
 \frac{bab \dots \vdash (a \vee OOX) \wedge (b \vee OY)}{bab \dots \vdash (a \vee OOX)} \forall \\
 \frac{bab \dots \vdash (a \vee OOX)}{bab \dots \vdash \mathbf{OOX}} \exists \\
 \frac{bab \dots \vdash \mathbf{OOX}}{ab \dots \vdash \mathbf{OX}} \\
 \frac{ab \dots \vdash \mathbf{OX}}{b \dots \vdash X}
 \end{array}$$

Baum-Spiel

Definition (Baumspiel)

- Start: $t \vdash \varphi$
- Regeln:

$$(\vee) \frac{t \vdash \varphi_0 \vee \varphi_1, \Phi}{t \vdash \varphi_0, \varphi_1, \Phi}$$

$$(\wedge) \frac{t \vdash \varphi_0 \wedge \varphi_1, \Phi}{t \vdash \varphi_k, \Phi} \quad \forall$$

$$(\mu/\nu) \frac{t \vdash \mu/\nu X.\varphi, \Phi}{t \vdash X, \Phi}$$

$$(X) \frac{t \vdash X, \Phi}{t \vdash fb(\varphi), \Phi}$$

$$(O) \frac{t \vdash O\varphi_0, \dots, O\varphi_m, a_0, \dots, a_n}{t^1, \varphi_0, \dots, \varphi_m} \quad \forall : t^1$$

◀ Val-Spiel

Definition

- Spieler \exists gewinnt:

- 1 Partie endet mit $\mathbf{a} \wedge \vdash a, \Phi$
- 2 Partie hat ν -Linie

- Spieler \forall gewinnt:

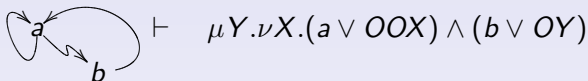
- 3 Partie endet mit $\mathbf{a} \wedge \vdash b_1, \dots, b_n$
- 4 Partie hat keine ν -Linie

Lemma

\exists gewinnt $\Leftrightarrow t \models \varphi$

Bsp. Baum-Spiel

Example



$$\begin{array}{c}
 \frac{a}{\wedge \vdash Y} \\
 \hline
 \frac{a}{\wedge \vdash \nu X. (a \vee OOX) \wedge (b \vee OY)} \\
 \hline
 \frac{a}{\wedge \vdash X} \\
 \hline
 \frac{a}{\wedge \vdash (a \vee OOX) \wedge (b \vee OY)} \\
 \hline
 \frac{a}{\wedge \vdash (a \vee OOX)} \qquad \frac{a}{\wedge \vdash (b \vee OY)} \quad \forall \\
 \hline
 \frac{a}{\wedge \vdash a, OOX} \qquad \frac{a}{\wedge \vdash b, OY} \quad \forall : a \\
 \hline
 \frac{a}{\wedge \vdash Y} \quad \forall : a
 \end{array}$$

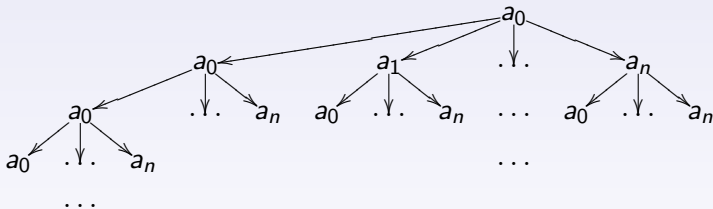
◀ ν -Line

Spiele für Allgemeingültigkeit und Erfüllbarkeit

Sigma Baum

Definition (Sigma Baum)

- $\Sigma = \{a_0, a_1, \dots, a_n\}$
- $t_\Sigma :=$



Spiel auf Sigma Baum

Lemma

\exists gewinnt $MC(t_\Sigma, O\varphi)$

\Leftrightarrow für alle Pfade w in $t_\Sigma : w \models O\varphi$

\Leftrightarrow für alle Pfade w^1 (ohne Kopf) in $t_\Sigma : w^1 \models \varphi$

\Leftrightarrow für alle Pfade v in $\Sigma^\omega : v \models \varphi$

$\Leftrightarrow \varphi$ allgemeingültig

VAL-Spiel

Definition (Val-Spiel)

- Start: φ
- Regeln:

$$(\vee) \frac{\varphi_0 \vee \varphi_1, \Phi}{\varphi_0, \varphi_1, \Phi} \qquad (\wedge) \frac{\varphi_0 \wedge \varphi_1, \Phi}{\varphi_k, \Phi} \quad \forall$$

$$(\mu/\nu) \frac{\mu/\nu X.\varphi, \Phi}{X, \Phi} \qquad (X) \frac{X, \Phi}{fb(\varphi), \Phi}$$

$$(O) \frac{O\varphi_0, \dots, O\varphi_m, a_0, \dots, a_n}{\varphi_0, \dots, \varphi_m}$$

▶ vgl. Baum-Spiel

Definition

- Spieler \exists gewinnt:
 - 1 Partie endet mit $a_1, \dots, a_{|\Sigma|}$
 - 2 Partie hat ν -Linie
- Spieler \forall gewinnt:
 - 3 Partie endet mit $b_1, \dots, b_n, \quad n < |\Sigma|$
 - 4 Partie hat keine ν -Linie

Lemma

\exists gewinnt VAL $\Leftrightarrow \exists$ gewinnt MC($t_\Sigma, O\varphi$)

► vgl. Baum-Spiel

Lemma

- φ erfüllbar \Leftrightarrow es gibt einen Pfad w in $\Sigma^\omega : w \models \varphi$
 \Leftrightarrow es gibt einen Pfad w in $\Sigma^\omega : w \not\models \neg\varphi$
 $\Leftrightarrow \neg\varphi$ nicht allgemeingültig
 $\Leftrightarrow \forall$ gewinnt $VAL(\neg\varphi)$

SAT-Spiele:

- Negation: $\forall \Leftrightarrow \exists, \quad \mu X \Leftrightarrow \nu X$
- $VAL: \forall$ sucht Gegenbsp \Rightarrow $SAT: \exists$ sucht Model
- Strategie von \forall in $VAL \Rightarrow$ Strategie von \exists in SAT
- $VAL: \exists$ wählt gleichzeitig \Rightarrow $SAT: \forall$ wählt gleichzeitig

Automaten zum Erkennen von ν -Lines

Definition (NBA)

Ein NBA $\mathcal{A} = (Q, A, \delta, q_0, F)$ besteht aus

- Zustände Q
 - Alphabet A
 - Transitionen $\delta \subseteq Q \times A \times Q$
 - Startzustand q_0
 - Endzustände $F \subseteq Q$
-
- Lauf auf $w \in A^\omega$ ist $r = q_0 q_1 \cdots \in Q^\omega$ gemäß δ .
 - \mathcal{A} akzeptiert $w \Leftrightarrow$ ex. Lauf mit $q \in F$ tritt ∞ -oft auf.

Problemstellung

Zu lösen mit NBA:

- Eingabe: Partie eines *VAL* Spiels
- Ausgabe: Partie hat/hat keine ν -Line

Definition

Partie hat ν -Line \Leftrightarrow

- ex. ν -Variable, die ∞ -oft auftritt
- ex. keine größere μ -Variable, die ∞ -oft auftritt

► vgl. Bsp

Was macht der NBA?

- Spielablauf beobachten und erst einmal nichts tun
- Wenn ν -Var auftritt:
Raten ob diese ∞ -oft auftritt und keine größere μ -Var.
In dem Fall fokussieren!
- Akzeptieren, falls fokussierte Var ∞ -oft auftritt
- Nicht akzeptieren, falls μ -Var größer fokussierte Var auftritt

Lemma

NBA akzeptiert Partie \Leftrightarrow Partie hat ν -Line

Definition

Der NBA $\mathcal{A}(\varphi) = (Q, A, \delta, q_0, F)$ ist def. durch

- $Q := (\text{Sub}(\varphi) \times \nu\text{-Vars}) \cup \{\varepsilon\}$
- $A :=$ Regeln des Spiels
- $\delta := \dots$
- $q_0 := \varepsilon$
- $F := \{(Y, Y) \mid Y \text{ is } \nu\text{-Var}\}$

ν -Line NBA

- Transition δ besteht aus:

$$\varepsilon \xrightarrow{\text{egal}} \varepsilon$$

$$X \text{ ist } \nu\text{-Var: } \varepsilon \xrightarrow{(X)} (fb(X), X)$$

...

$$(\varphi \wedge \psi, X) \xrightarrow{LAND_{\varphi \wedge \psi}} (\varphi, X)$$

$$(\varphi \wedge \psi, X) \xrightarrow{RAND_{\varphi \wedge \psi}} (\psi, X)$$

$$(\varphi \wedge \psi, X) \xrightarrow{\text{sonst}} (\varphi \wedge \psi, X)$$

...

$$X \text{ ist } \mu\text{-Var: } (X, Y) \xrightarrow{(X)} (fb(X), Y), \quad \text{falls } X < Y$$

Entscheidungsverfahren

Warum determinisieren?

- Partieende bei Wiederholung der Konf gewünscht
- \forall wählt in Abhängigkeit des Fokus anderen Pfad
- Annotieren der Konfs möglich

Safra Konstruktion

Safra Konstruktion (NBA \rightarrow det. Muller Automat)

- Zustände = Safra Bäume
- Transition = Erweiterung der Teilmengen-Konstruktion
- Akzeptanzbedingung:
Ein Knotenname stirbt nicht aus und blinkt ∞ -oft

Eigenschaften

- Knoten: $Namen \times 2^Q \times \{., !\}$
- max. Knotenzahl: $|Q|$
- #Safra-Bäume = $2^{O(|Q| \cdot \log(|Q|))}$

Q ist Menge der NBA Zustände; $|Q| = |\varphi|^2$

Algorithmus

$C := \varphi$

$c := 0$

While $c < \infty$ **Begin**

If GB 1 **Then** akz.

If GB 3 **Then** verw.

$C := \forall$ wählt Nachfolgerkonf. (nicht-det.)

$c := c + 1$

End

If GB 2 **Then** akz.

If GB 4 **Then** verw.

Algorithmus

$(C, t) := (\varphi, t_0)$

$c := 0$

While $c < P_{max}$ **Begin**

If GB 1 **Then** akz.

If GB 3 **Then** verw.

Nicht-det. merkt sich $\forall: (C', \sqcup t')$

If $(C, t) = (C', \sqcup t')$ **Then**

 Mullerbed.: verw.

$(C, t) := \forall$ wählt Nachfolgerkonf. (+ Annotat)

$c := c + 1$

End

akz.

Algorithmus

$(C, t) := (\varphi, t_0)$

$c := 0$

While $c < P_{max}$ **Begin**

If GB 1 **Then** akz.

If GB 3 **Then** verw.

Nicht-det. merkt sich $\forall: (C', t')$

$N :=$ Knoten von t'

$N := N \cap$ Knoten von t

If $(C, t) = (C', t')$ **Then**

If Blitz-Knoten $\in N$ **Then** verw.

$(C, t) := \forall$ wählt Nachfolgerkonf. (+ Annotat)

$c := c + 1$

End

akz.

Abschätzung:

- C polynomiell in $|\varphi|$: $|C| \leq |Sub(\varphi)| = O(|\varphi|)$
- t polynomiell in $|\varphi|$:
 - #Knoten $\leq |Q| \leq |\varphi|^2$
 - Knotenname, Lampe klar
 - Menge der NBA Zustände $\leq |Sub(\varphi)|^2 = O(|\varphi|^2)$
- $P_{max} \leq 2^{|Sub(\varphi)|} \cdot 2^{O(|Q|) \cdot \log(|Q|)} \Rightarrow c \in \log(\dots)$
- N in $O(|Q|) = O(|\varphi|^2)$

\Rightarrow mit Savich folgt Alg. in PSPACE

Das war's.